

Actuador de tecnología multifunción con función de protección a prueba de fallas personalizable para compuertas de control en aplicaciones HVAC comerciales habituales.

- Fuerza de actuación del motor 450 N [100 lbf]
- Tensión nominal AC/DC 24 V
- Control MFT/programable
- Position feedback 2...10 V



5 años garantía



# MFT

## Datos técnicos

|                         |                                                  |                                                                                                          |
|-------------------------|--------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| Datos eléctricos        | Tensión nominal                                  | AC/DC 24 V                                                                                               |
|                         | Frecuencia nominal                               | 50/60 Hz                                                                                                 |
|                         | Rango de tensión nominal                         | AC 19.2...28.8 V / DC 21.6...28.8 V                                                                      |
|                         | Consumo de energía en funcionamiento             | 11 W                                                                                                     |
|                         | Consumo energía en reposo                        | 3 W                                                                                                      |
|                         | Transformer sizing                               | 22 VA                                                                                                    |
|                         | Conexión eléctrica                               | Cables para dispositivos o plenum de 18 GA, 1 m, 3 m o 5 m, con o sin conector de conducto de 1/2"       |
|                         | Protección de sobrecarga                         | electrónica carrera completa                                                                             |
| Datos de funcionamiento | Electrical Protection                            | los actuadores tienen doble aislamiento                                                                  |
|                         | Fuerza de actuación del motor                    | 450 N [100 lbf]                                                                                          |
|                         | Margen de trabajo Y                              | 2...10 V                                                                                                 |
|                         | Nota sobre el rango de operación Y               | 4...20 mA con ZG-R01 (resistor de 500 Ω, 1/4 W)                                                          |
|                         | Impedancia de entrada                            | 100 kΩ para 2...10 V (0,1 mA), 500 Ω para 4...20 mA, 1500 Ω para PWM, encendido/apagado y punto flotante |
|                         | Margen de trabajo Y variable                     | Punto de inicio 0.5...32 V<br>Punto final 2.5...32 V                                                     |
|                         | Modos de operación opcional                      | variable (VDC, on/off, punto flotante)                                                                   |
|                         | Señal de salida (posición) U                     | 2...10 V                                                                                                 |
|                         | Nota sobre la señal de salida U                  | Máx. 0,5 mA                                                                                              |
|                         | Señal de posición U variable                     | VCC variable                                                                                             |
|                         | Establecimiento de la posición de seguridad      | ajustable con el dial o con una herramienta 0...100% en incrementos de 10%                               |
|                         | Tiempo de puenteo                                | 2 s                                                                                                      |
|                         | Tiempo de puenteo (PF) variable                  | 0...10 s                                                                                                 |
|                         | Tiempo de precarga                               | 5...26 s                                                                                                 |
|                         | Sentido del movimiento del motor                 | se puede seleccionar con el interruptor 0/1                                                              |
|                         | Sentido de movimiento de la función de seguridad | reversible con interruptor                                                                               |
|                         | Palanca                                          | botón externo                                                                                            |
|                         | Carrera nominal                                  | 4" [100 mm]                                                                                              |
|                         | Tiempo de giro (motor)                           | 150 s / 100 mm                                                                                           |
|                         | Tiempo de giro del motor variable                | 90...150 s                                                                                               |
|                         | Tiempo de giro a prueba de fallos                | <35 s                                                                                                    |
|                         | Adaptación del rango de ajuste                   | cierre (predeterminado)                                                                                  |
|                         | Control imperativo                               | MIN (posición mínima) = 0%<br>MID (posición intermedia) = 50%<br>MAX (posición máxima) = 100%            |